

区分	<input type="checkbox"/> 樹脂成形 <input type="checkbox"/> 電子部品 <input type="checkbox"/> 鍛造・鋳造 <input type="checkbox"/> プレス加工 <input type="checkbox"/> 表面処理 <input type="checkbox"/> 機械加工 <input type="checkbox"/> 金型・治工具 <input checked="" type="checkbox"/> 自動機・装置 <input type="checkbox"/> システム・ソフトウェア <input type="checkbox"/> 素材 <input type="checkbox"/> その他()
----	---

展示No.	提案名	工法	新規性
34	ロボット搭載3Dビジョンシステムによる製造ラインの自動化	ロボット作業	自動車業界初

セールスポイント

- ◎3Dビジョンでワークを高精度で認識、位置ズレ、把持ズレを解消し、自動化が実現
- ◎ハンドアイカメラによるワーク認識で周辺設備を簡素化
- ◎ロボット活用範囲の拡大～移動ロボット等

提案技術・提案工法

＜ロボットビジョンの課題＞
 (1)ワークに対するロボット動作をPCで設定するため、現物とのズレが発生
 (2)経路点座標はビジョンから指示されており、ロボット自身はそのズレを補正できない
 (3)設置条件等により活用分野が限定される



《YCAM3D/VTIによるロボットビジョン》

3Dビジョンセンサー「YCAM3D」

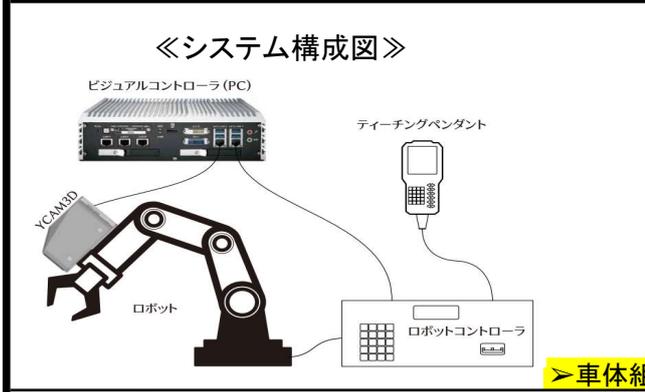
- 小型軽量でロボットアームに搭載可能
- 位相シフト方式による高精度計測

×

ロボットビジョンシステム「ビジュアルティーチ」

- YCAM3Dから得た情報をもとに、マスターに対するロボット教示を一括で変換してロボットを動かす新技術

↓



- ◎ロボットに搭載した3Dビジョンでワークのズレを測定し、ロボットの教示動作を補正する新たなロボットビジョンシステム
- ⇒効果
- ロボット作業の高精度化
 - ティーチング作業の簡素化
 - ワークの位置決めが不要

>車体組立ライン動画はコチラ:<https://yoods.co.jp/car-assembly/>

適用可能な製品/分野	製造可能な精度/材質等
<ul style="list-style-type: none"> • 部品(鋳物・板金)のピック&プレース、デパレタイズ • 車体組立、バリ取り, 3D形状検査 	
問題点(課題)と対応方法	開発進度 (年 月 現在)
◎新しいソリューションの開発に、インシタルコストがかかるケースがある	<input type="checkbox"/> アイデア段階 <input type="checkbox"/> 試作/実験段階
◎ビジョン認識プロセスが追加されることで、サイクルタイムは延びる方向となる	<input type="checkbox"/> 開発完了段階 <input checked="" type="checkbox"/> 製品化完了段階
提案の狙い/従来との比較(数値割合)	パテントの有無
<input checked="" type="checkbox"/> 原価低減 (30%低減)	<input checked="" type="checkbox"/> 有 (6000029) <input type="checkbox"/> 無
<input type="checkbox"/> 質量低減 ()	<input type="checkbox"/> 品質/性能向上 ()
<input checked="" type="checkbox"/> 生産(作業)性向上 (稼働率10%UP)	<input type="checkbox"/> 安全/環境対策 ()
	<input type="checkbox"/> その他()

会社名	所在地
株式会社YOODS(ユーズ)	山口県山口市小郡黄金町2番地21号 スクエア新山口6階
連絡先	URL : https://www.yoods.co.jp
部署名: 営業部	Tel No. : 083-976-0022
担当名: 松原 達海	E-mail : info_yoods@yoods.co.jp
主要取引先	海外対応
<ul style="list-style-type: none"> • トヨタ自動車 • マツダ • 日立オートメーション • アイシン • 日本製鉄 • UBEマシナリー 	<input type="checkbox"/> 可 ((生産拠点国を記入)) <input checked="" type="checkbox"/> 否